



Il prototipo di guanto robotico

■ **ROBOTICA** / Missione Udine-Vancouver

**Ictus cerebrale: un guanto per la riabilitazione
senza l'aiuto del fisioterapista dedicato**

Un guanto robotico per la riabilitazione delle persone colpite da un ictus cerebrale. È il progetto cui si sono dedicati tre studenti dell'Università di Udine per la loro laurea specialistica in Ingegneria dell'innovazione industriale che hanno discusso il 14 marzo, contribuendo per quattro mesi alla progettazione e realizzazione del progetto alla Simon Fraser University di Vancouver in Canada, presso il laboratorio in mecatronica e robotica "Menrva" dove è nato il progetto.

I protagonisti sono i neo dottori Fabio Flumian, Francesco Modulo e Andrea Polotto. Il guanto, per ora un prototipo in fase di sperimentazione, è azionato da motori che muovono la mano del paziente facendogli fare la riabilitazione necessaria automaticamente, senza l'aiuto di un fisioterapista dedicato. Complessi i problemi di progettazione e costruzione del dispositivo. "In particolare - spiega il professor Alessandro Gasparetto, coordinatore della missione canadese -, è necessario che l'ingombro sia ridotto e il movimento opportunamente controllato per evitare danni al paziente".